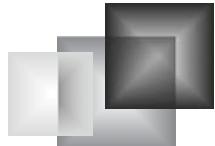


عنوان بخش

تحقیق در عملیات پیشرفته

Ph.D





برنامه‌ریزی خطی

■ برنامه‌ریزی خطی یک تکنیک ریاضی در جهت بهترین استفاده از منابع محدود سازمان می‌باشد. منابع موجود در سازمان مانند مواد اولیه، نیروی کار، سرمایه، زمان، ظرفیت ماشین‌آلات، فضا و غیره محدود می‌باشند توسط تکنیک برنامه‌ریزی خطی می‌توان منابع محدود را طوری به فعالیت‌های مختلف تخصیص داد که راه حل بهینه مثلاً حداکثر سود یا حداقل هزینه حاصل شود.

■ هر مدل برنامه‌ریزی خطی دارای یک تابع هدف و تعدادی محدودیت می‌باشد. شکل کلی یک مدل برنامه‌ریزی خطی به صورت زیر است:

$$\begin{aligned}
 & (\text{Max} \quad \text{Min}) Z = c_1 x_1 + c_2 x_2 + \dots + c_n x_n \\
 & \text{Subject to:} \quad a_{11} x_1 + a_{12} x_2 + \dots + a_{1n} x_n \leq b_1 \quad (\leq \text{ یا } \geq) \\
 & \quad a_{21} x_1 + a_{22} x_2 + \dots + a_{2n} x_n \leq b_2 \quad (\leq \text{ یا } \geq) \\
 & \quad \vdots \\
 & \quad a_{m1} x_1 + a_{m2} x_2 + \dots + a_{mn} x_n \leq b_m \quad (\leq \text{ یا } \geq) \\
 & \quad x_1, x_2, \dots, x_n \geq 0
 \end{aligned}$$

که به اختصار به صورت زیر نوشته می‌شود:

$$\begin{aligned}
 & (\text{Max} \quad \text{Min}) Z = \sum_{j=1}^n c_j x_j \\
 & \text{s.t.:} \quad \sum a_{ij} x_j \leq b_i \quad i = 1, 2, \dots, m \\
 & \quad x_j \geq 0 \quad j = 1, 2, \dots, n
 \end{aligned}$$

■ تابع Z را تابع هدف می‌گویند که هدف را نشان می‌دهد و می‌تواند به صورت حداکثر کردن و با حداقل کردن باشد. اگر هدف حداکثر کردن باشد $\text{Max}Z$ و اگر هدف حداقل کردن باشد $\text{Min}Z$ نوشته می‌شود. توابع دیگر محدودیت‌ها هستند که منابع، امکانات، شرایط و نیازها را نشان می‌دهند.

■ تعداد m محدودیت اول را محدودیت‌های کارکردی می‌نامند که می‌توانند به صورت ($=$) یا (\geq) و یا (\leq) باشند. محدودیت‌های $x_j \geq 0$ را محدودیت‌های نامنفی می‌گویند. البته در بعضی از مسایل ممکن است متغیر یا متغیرهایی بتوانند مقادیر منفی نیز داشته باشند یعنی آزاد در علامت باشند که در این صورت به جای آن‌ها از تفاضل دو متغیر نامنفی استفاده می‌کنیم.

■ x_j را متغیرهای تصمیمی، c_j ها، b_i ها و a_{ij} را پارامترهای مدل می‌نامند. (اندیس i نشان‌دهنده شماره محدودیت و اندیس j نشان‌دهنده شمار متغیر تصمیم است).

■ c_j ها (ضرایب متغیرها در تابع هدف) معمولاً سود یا زیان یک واحد از فعالیت‌ها را نشان می‌دهند.
■ b_i ها (اعداد سمت راست محدودیت‌ها) نشان‌دهنده منابع، امکانات و نیازها هستند مانند میزان مواد اولیه، ظرفیت ماشین‌آلات و غیره.



■ a_{ij} (ضرایب متغیرها در محدودیت‌ها) که ضرایب فنی یا تکنولوژیکی نامیده می‌شوند نشان‌دهنده مقادیری از منبع α هستند که برای هر واحد از فعالیت j لازم است.

حل مسایل برنامه‌ریزی خطی:

■ مسایل برنامه‌ریزی خطی را می‌توان با روش ترسیمی و یا روش سیمپلکس حل نمود روش ترسیمی فقط در حل مسایل دومتغیره کاربرد دارد. لذا در حل مسایل واقعی که تعداد متغیرها بیشتر از ۲ تا هستند از روش سیمپلکس استفاده می‌شود. باید گفت حل مسایل بزرگ با دست امکان ناپذیر است.

■ **نرم‌افزارهای بسیاری برای حل مسایل برنامه‌ریزی خطی وجود دارند که تعدادی از آن‌ها به قرار زیر هستند:**

Win QSB , LINDO , LINGO , GINO , GAMS , TORA , STORM , DS , MS , ABQM , Micro Computer , LINPROG.

روش سیمپلکس:

■ روش سیمپلکس در سال ۱۹۴۷ توسط جورج دانتزیگ ارائه گردید. به وسیله این روش می‌توان مسایل برنامه‌ریزی خطی با هر تعداد متغیر را حل نمود.

■ **گام‌های لازم در روش سیمپلکس به قرار زیر هستند:** گام ۱- استاندارد کردن مسئله، گام ۲- تشکیل اولین جدول، گام ۳- تکرار جدول تا زمانی که جدول نهایی حاصل شود.

گام ۱- استاندارد کردن مسئله:

■ **برای استاندارد کردن مسئله چنانچه:**

✓ محدودیت به صورت \leq باشد به سمت چپ آن یک متغیر کمکی اضافه کنید.

✓ محدودیت به صورت \geq باشد از سمت چپ آن یک متغیر کمکی کم کرده و یک متغیر مصنوعی اضافه نمایید.

✓ محدودیت به صورت $=$ باشد به سمت چپ آن یک متغیر مصنوعی اضافه نمایید.

■ **متغیر کمکی با S و متغیر مصنوعی با A نشان داده می‌شود:**

محدودیت	شکل استاندارد محدودیت
---------	-----------------------

$$2x_1 + 5x_2 \leq 60 \rightarrow 2x_1 + 5x_2 + S_1 = 60$$

$$4x_1 + x_2 \geq 0 \rightarrow 4x_1 + x_2 + S_2 + A_2 = 10$$

$$3x_1 + 2x_2 = 30 \rightarrow 3x_1 + 2x_2 + A_3 = 30$$

■ **موقع استاندارد کردن مسئله در تابع هدف، متغیرها را به طرف چپ می‌بریم:**

تابع هدف	شکل استاندارد تابع هدف
$\text{MaxZ} = 6x_1 + 5x_2$	$\rightarrow \text{Max } Z - 6x_1 - 5x_2 = 0$

■ **گام ۲- تشکیل اولین جدول:** اولین جدول سیمپلکس یک جواب پایه‌ای موجه است که نشان‌دهنده مبداء مختصات می‌باشد. برای تشکیل اولین جدول سیمپلکس کلیه متغیرها را در بالای جدول بنویسید. در زیر آن‌ها تابع هدف و سپس محدودیت‌ها را وارد نمایید. اگر تمام محدودیت‌ها به صورت \leq باشند اولین جدول به قرار زیر خواهد بود.

پایه	x_1	x_2	\dots	x_n	S_1	S_2	\dots	S_m	RHS [•]
Z									
S_1					محدودیت ۱				
S_2					محدودیت ۲				
\vdots									
S_m					محدودیت m				

■ متغیرهایی که در ستون پایه بعد از Z نوشته می‌شوند متغیرهای پایه یا اساسی نامیده می‌شوند. تعداد متغیرهای پایه به تعداد محدودیت‌های مسأله است و مقدار آن‌ها مساوی عدد مقابل خود در سمت راست جدول می‌باشد. باید توجه شود که در تمام جدول‌های سیمپلکس ستون مربوط به متغیرهای پایه، بردار یکه باشد یعنی ضریب یک متغیر پایه در سطرهای دیگر مساوی صفر باشد.

■ متغیرهایی که در ستون پایه نوشته نمی‌شوند متغیرهای غیرپایه نام دارند و مقدار آن‌ها مساوی صفر است.
✓ ۳- تکرار جدول: برای تکرار جدول باید متغیر ورودی و متغیر خروجی تعیین شده و در جدول بعدی متغیر ورودی به جای متغیر خروجی نوشته شود. تکرار جدول در یک مسأله باید به قدری انجام گیرد که جدول بهینه حاصل شود.

✓ شرایط جدول بهینه: جدولی که جواب بهینه را نشان می‌دهد باید دارای دو شرط زیر باشد:
 ۱. شرط بهینه بودن؛ ۲. شرط موجه بودن. شرط بهینه بودن این است که تمام اعداد سطر Z یعنی $(Z_j - C_j)$ ها در یک مسأله Max، صفر یا مثبت و در یک مسأله Min صفر یا منفی باشند.

■ **شرط موجه بودن** این است که اعداد سمت راست جدول یعنی $B^{-1}b$ صفر یا مثبت باشند:

شرایط جدول بهینه	Max مسائل	Min مسائل
شرط بهینه بودن	$(Z_j - C_j) \geq 0$	$(Z_i - C_j) \leq 0$
شرط موجه بودن	$B^{-1}b \geq 0$	$B^{-1}b \leq 0$

"Min و Max در مسائل"

■ روش سیمپلکس معمولی (سیمپلکس اولیه)، در حل مسائلی به کار می‌رود که دارای شرط موجه بودن باشند. در تمام تکرارهای این روش جدول موجه باقی می‌ماند یعنی اعداد سمت راست آن منفی نمی‌شود. به مثال ۱ توجه کنید:

■ **مثال:**

$$\text{Max } Z = 8x_1 + 5x_2$$

$$\text{s.t. } 2x_1 + x_2 \leq 20$$

$$x_1 + 3x_2 \leq 40$$

$$x_1, x_2 \geq 0$$

✓ چون محدودیتها به صورت \leq هستند با استفاده از متغیرهای کمکی S_1 و S_2 ، آن‌ها را به صورت مساوی می‌نویسیم.



$$\begin{aligned} \text{Max } Z - 8x_1 + 5x_2 &= 0 \\ \text{s.t.} \quad 2x_1 + x_2 + S_1 &= 20 \\ x_1 + 3x_2 + S_2 &= 40 \\ x_1, x_2, S_1, S_2 &\geq 0 \end{aligned}$$

■ اولین جدول سیمپلکس به قرار زیر است:

پایه	x_1	x_2	S_1	S_2	RHS	نسبت سطرها
Z	-8	-5	0	0	0	$20 \div 2 = 10$
S_1	(2)	1	1	0	20	$40 \div 1 = 40$
S_2	1	3	0	1	40	

✓ چون در سطر Z عدد منفی وجود دارد این جدول بهینه نیست و باید تکرار گردد. برای تکرار جدول باید متغیر ورودی و خروجی تعیین شود.

✓ **تعیین متغیر ورودی:** در مسائل Max منفی ترین و در مسائل Min مثبت ترین عدد سطر Z متغیر ورودی را نشان می‌دهد. در این مسئله x_1 را به عنوان متغیر ورودی انتخاب می‌کنیم. ستون x_1 را ستون ورودی و یا ستون لولا می‌نامند.

✓ **تعیین متغیر خروجی:** در روش سیمپلکس اولیه عدد لولا حتماً باید مثبت باشد. بنابراین اعداد سمت راست جدول را بر اعداد مثبت ستون ورودی تقسیم می‌کنیم و کوچک‌ترین نسبت را برای تعیین متغیر خروجی انتخاب می‌کنیم. در این مسئله S_1 را به عنوان نسبت سطر اول ۱۰ و نسبت سطر دوم ۴۰ است. بنابراین سطر اول یعنی سطر S_1 را به عنوان سطر خروجی و متغیر S_1 را به عنوان متغیر خروجی انتخاب می‌کنیم. سطر خروجی را سطر لولا نیز می‌نامند. عدد ۲ که در تقاطع ستون لولا و سطر لولا است عدد لولا نامیده می‌شود.

✓ **انجام تکرار:** در جدول بعدی متغیر خروجی S_1 را از پایه خارج می‌کنیم و به جای آن متغیر ورودی x_1 را می‌نویسیم. این جدول باید طوری نوشته شود که ستون متغیر پایه x_1 به بردار یکه تبدیل شود. یعنی عدد لولا به یک و بقیه اعداد ستون لولا به صفر تبدیل شوند.

■ در جدول جدید ابتدا سطر لولا جدید را طوری می‌نویسیم که عدد لولا مساوی ۱ شود بنابراین برای نوشتن سطر لولا جدید تمام اعداد سطر لولا قدیم را تقسیم بر عدد لولا می‌کنیم:

$$\frac{\text{سطر لولا قدیم}}{\text{سطر لولا جدید}} = \frac{\text{عدد لولا}}{\text{سطر لولا جدید}}$$

■ چون در جدول ۱ عدد لولا ۲ است تمام اعداد سطر لولا را تقسیم بر ۲ می‌کنیم تا سطر لولا جدید به دست آید:

$$(x_1) = \begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & . & 10 \end{bmatrix}$$

✓ سطرهای دیگر با استفاده از فرمول زیر نوشته می‌شوند:

$$\text{سطر قدیم} - (\text{سطر لولا جدید}) \times \text{ضریب ستون لولا} = \text{سطر جدید}$$

■ ضریب ستون لولا در هر سطر به عددی گفته می‌شود که در ستون لولا قرار دارد.

■ با توجه به فرمول فوق می‌توانیم برای بهدست آوردن هر سطر جدید، سطر قدیم آن را در بالا و سطر لولای جدید را در زیر آن بنویسیم سپس قرینه عددی را که در بالای عدد لولا قرار دارد (یعنی قرینه ضریب ستون لولا را) در سطر پایین (سطر لولای جدید) ضرب کنیم و به سطر بالا (سطر قدیم) اضافه نماییم.

■ **سطر Z جدید:** برای محاسبه سطر Z جدید، سطر لولای جدید را در ۸ (قرینه عددی که در بالای عدد لولا قرار دارد) ضرب نموده و به سطر Z قدیم اضافه می‌نماییم:

$$\begin{array}{c} \text{سطر Z قدیم} \\ + \\ \text{سطر لولای جدید} \times (8) \\ \hline \text{سطر Z جدید} \end{array} \quad \left| \begin{array}{ccccc} -8 & -5 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 & 10 \\ \hline 0 & -1 & 4 & 0 & 80 \end{array} \right|$$

■ **سطر S₂ جدید:** برای محاسبه سطر S₂ جدید، سطر لولای جدید را در (-۱) ضرب و به سطر Z قدیم اضافه می‌نماییم.

$$\begin{array}{c} \text{سطر S₂ قدیم} \\ + \\ \text{سطر لولای جدید} \times (-1) \\ \hline \text{سطر S₂ جدید} \end{array} \quad \left| \begin{array}{ccccc} 1 & 3 & 0 & 1 & 40 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 & 10 \\ \hline 0 & \frac{5}{2} & -\frac{1}{2} & 1 & 30 \end{array} \right|$$

■ بنابراین جدول ۲ (یا تکرار ۱) به قرار زیر می‌باشد:

	x _۱	x _۲	S _۱	S _۲	RHS	نسبت سطرها
Z	•	-1	4	•	80	
x _۱	1	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$	•	10	$10 \div \frac{1}{2} = 20$
x _۲	•	$\left(\frac{5}{2}\right)$	$-\frac{1}{2}$	1	30	$30 \div \frac{5}{2} = 12$

■ جدول ۲ بھینه نیست زیرا در سطر Z عدد منفی وجود دارد. بنابراین x_۲ را به عنوان متغیر ورودی

و S_۲ را به عنوان متغیر خروجی انتخاب می‌کنیم چون عدد لولا $\frac{5}{2}$ است تمام اعداد سطر لولا را تقسیم

بر $\frac{5}{2}$ می‌کنیم تا سطر لولای جدید به دست آید:

$$(x_2 = \left[\begin{array}{ccccc} 0 & 1 & -\frac{1}{2} & \frac{2}{5} & 12 \end{array} \right] \text{ سطر لولای جدید (سطر S}_2\text{)})$$



■ سطر Z و x_1 نیز به صورت زیر محاسبه می‌شوند:

$$\begin{array}{c} \text{سطر } Z \text{ قدیم} \\ + \\ \text{سطر لولای جدید} \times (-1) \\ \hline \text{سطر } Z \text{ جدید} \end{array} \quad \left| \begin{array}{ccccc} \cdot & -1 & 4 & \cdot & 80 \\ \cdot & \textcircled{1} & -\frac{1}{5} & \frac{2}{5} & 12 \\ \cdot & \cdot & \frac{19}{5} & \frac{2}{5} & 92 \end{array} \right|$$

$$\begin{array}{c} \text{سطر } Z \text{ قدیم} \\ + \\ \left(-\frac{1}{2} \right) \times \text{سطر لولای جدید} \\ \hline \text{سطر } x_1 \text{ جدید} \end{array} \quad \left| \begin{array}{ccccc} 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \cdot & 10 \\ \cdot & \textcircled{1} & -\frac{1}{5} & \frac{2}{5} & 12 \\ 1 & \cdot & \frac{3}{5} & \frac{-1}{5} & 4 \end{array} \right|$$

✓ بنابراین جدول ۳ به قرار زیر است:

جدول ۳		x_1	x_2	S_1	S_2	RHS
Z		.	.	$\frac{19}{5}$	$\frac{2}{5}$	92
x_1	1	.	$\frac{3}{5}$	$\frac{-1}{5}$	4	جدول نهایی
x_2	.	1	$\frac{-1}{5}$	$\frac{2}{5}$	12	

■ جدول ۳ جدول نهایی است زیرا در سطر Z آن عدد منفی وجود ندارد. جواب بهینه مسئله به قرار زیر است.

$$x_1^* = 4, \quad x_2^* = 12, \quad S_1^* = 0, \quad S_2^* = 0, \quad Z^* = 92$$

حل مسائلی که به صورت Min (حداقل کردن) هستند:

✓ حل مسائل Min و Max در دو مورد زیر با هم متفاوت هستند:

✓ در مسائل Max، زمانی جواب بهینه به دست می‌آید که کلیه ضرایب سطر Z صفر یا مثبت باشند ولی در مسائل Min، زمانی جواب بهینه به دست می‌آید که کلیه ضرایب سطر Z صفر یا منفی باشند.

✓ در مسائل Max، منفی ترین ضریب سطر Z برای انتخاب متغیر ورودی در نظر گرفته می‌شود در صورتی که در مسائل Min، مثبت‌ترین ضریب سطر Z نشان‌دهنده متغیر ورودی است. تعیین متغیر خروجی و تکرار جدول در مسائل Max و Min یکسان است.

$$\text{Min } Z = 3x_1 - 5x_2$$

$$\text{s.t.} \quad x_1 + x_2 \leq 6$$

$$-x_1 + x_2 \leq 4$$

$$4x_1 - x_2 \leq 8$$

$$x_1, x_2 \geq 0$$

$$\text{Min } Z = -3x_1 + 5x_2 = 0$$

$$\text{s.t.} \quad x_1 + x_2 + S_1 = 6$$

$$-x_1 + x_2 + S_2 = 4$$

$$4x_1 - x_2 + S_3 = 8$$

$$x_1, x_2, S_1, S_2, S_3 \geq 0$$

حل:

پایه	x_1	x_2	S_1	S_2	S_3	
Z	-3	5
S_1	1	1	1	.	.	6
S_2	-1	(1)	.	1	.	4
S_3	4	-1	.	.	1	8
Z	2	.	.	-5	.	-20
S_1	(2)	.	1	-1	.	2
x_2	-1	1	.	1	.	4
S_3	2	.	.	1	1	12
Z	.	.	-1	-4	.	-22
x_1	1	.	$\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{2}$.	1
x_2	.	1	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$.	5
S_3	.	.	$-\frac{3}{2}$	$\frac{5}{2}$	1	9

نکته برتر: می‌توان در مثال ۲، با خوب کردنتابع هدف در $(-)$ ، تابع هدف Min را به Max تبدیل و حل نمود.

حل مسایلی که دارای محدودیت‌هایی به صورت \geq و یا = هستند: محدودیت‌های \geq و یا = باعث می‌شوند که میداء مختصات خارج از منطقه موجه قرار گیرد و نتوان از آن به عنوان یک جواب پایه‌ای موجه استفاده نمود. در این گونه مسایل برای این که بتوان از میداء مختصات به عنوان اولین جواب پایه‌ای استفاده گردد از متغیرهای مصنوعی (ساختگی) به صورت زیر استفاده می‌شود:

شکل استاندارد محدودیت

$$\begin{array}{ll} x_1 + x_{\gamma} \geq \delta & \rightarrow x_1 + x_{\gamma} - S_1 + A_1 = \delta \\ rx_1 + x_{\gamma} = \lambda & \rightarrow rx_1 + x_{\gamma} + A_{\gamma} = \lambda \end{array}$$

نکته برتر: تا زمانی که مقدار تمام متغیرهای مصنوعی صفر نگرددن جواب موجه برای مسأله اصلی به دست نمی‌آید. لذا به منظور صفر شدن متغیرهای مصنوعی، در حل این گونه مسایل از روش M بزرگ یا دو مرحله‌ای استفاده می‌شود. در ادامه روش M بزرگ شرح داده می‌شود.